
Corso di Programmazione Concorrente

Semafori

Valter Crescenzi

<http://crescenzi.inf.uniroma3.it>

Semafori vs Semafori di Dijkstra

- Rispetto alla versione presentata astrattamente, le chiamate di sistema Linux/UNIX sui semafori
 - lavorano su un array di semafori e non su un singolo semaforo per motivi di efficienza
 - permettono di specificare nelle chiamate stesse di quanto incrementare/decrementare il valore del semaforo
 - semantica “*wait-for-zero*” se si specifica 0
 - ... e tanti altri dettagli ancora ...

Semafori: Chiamate di Sistema

- `semget()`
per ottenere un *array* di semafori
- `semop()`
per eseguire le normali operazioni sui semafori corrispondenti alle primitive di sincronizzazione
- `semctl()`
per varie operazioni di controllo, inclusa la deallocazione di un vettore di semafori

ftok(): Chiavi per IPC

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
```

```
key_t ftok(const char *pathname, int proj_id);
```

- alcune chiamate di sistema per IPC, usano chiavi per identificare univocamente le risorse allocate
- le chiavi possono essere ottenute con `ftok()` e risultano univocamente associate ai due parametri:
 - un file esistente di percorso assoluto `pathname`
 - un identificativo di progetto `proj_id`
- restituisce `-1` in caso di errore

semget() (1)

```
#include <sys/types.h>
```

```
#include <sys/ipc.h>
```

```
#include <sys/sem.h>
```

```
int semget(key_t key, int nsems, int semflg);
```

man 2 semget

- viene creato un array di nsems semafori se
 - key è IPC_PRIVATE
 - key non è associato a nessun vettore di semafori preesistenti e semflg è IPC_CREAT
- altrimenti restituisce un identificatore intero univocamente associato ad un array preesistente, oppure -1 in caso di errore

semget() (2)

man 2 semget

```
#include <sys/types.h>
```

```
#include <sys/ipc.h>
```

```
#include <sys/sem.h>
```

```
int semget(key_t key, int nsems, int semflg);
```

- semflg contiene alcuni flag + 9 bit di permessi

- flag

- IPC_CREAT

- IPC_EXCL (creazione in esclusiva)

semget() (3)

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/sem.h>
```

man 2 semget

```
int semget(key_t key, int nsems, int semflg);
```

- `semflg` contiene anche 9 bit di permessi
 - set di diritti identico a quello usato per i file

utente			gruppo			resto		
--------	--	--	--------	--	--	-------	--	--

r	w	x	r	w	x	r	w	x
---	---	---	---	---	---	---	---	---

- lettura

- per conoscerne il valore

- scrittura

- per aggiornarne il valore

- esecuzione

- nessun significato

semop()

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/sem.h>
int semop(int semid,
          struct sembuf *sops,
          unsigned nsops)
```

man 2 semop

- esegue `nsops` operazioni sul vettore di semafori `semid`
- ciascuna operazione è specificata da una struttura dati `sembuf`
- restituisce `0` in caso di successo e `-1` in caso di errore

semop(): Struttura sembuf

```
int semop(int semid, struct sembuf *sops, unsigned nsops)
```

- ciascuna operazione è specificata da una struttura sembuf contenente almeno:

```
short sem_num; /* numero di semaforo: primo = 0 */  
short sem_op; /* operazione sul semaforo */  
short sem_flg; /* flag */
```

- sem_flg è composto dai flag

- IPC_NOWAIT

- rende la chiamata non bloccante causando fallimenti della chiamata anziché sospensioni ed attese passive

- IPC_UNDO

- se un processo esegue `exit()` viene eseguito l'*undo* di tutte le modifiche che ha apportato al vettore di semafori

semop () : Operazioni

```
int semop(int semid, struct sembuf *sops, unsigned nsops)
```

Il campo `sem_op` determina la semantica

- `> 0` `sem_op` viene sommato al valore del semaforo
 - rilascio della risorsa protetta da questo semaforo
- `< 0` il semaforo viene decrementato del valore assoluto di `sem_op`, il processo chiamante viene sospeso in attesa passiva che il semaforo torni verde
 - richiesta della risorsa protetta da questo semaforo
- `= 0` Il processo chiamante viene sospeso sino a quando il semaforo torna a 0 (semantica *wait-for-zero*)

semctl()

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/sem.h>
```

man 2 semctl

```
int semctl( int semid,
            int semnum,
            int cmd,
            union semun arg)
```

- esegue operazioni di controllo sul vettore di semafori `semid`
- `cmd` specifica quale operazione eseguire
- restituisce un valore non negativo dipendente da `cmd`, `-1` in caso di errore

semctl(): Union semun

```
int semctl(int semid, int semnum, int cmd, union semun arg)
```

- ciascuna operazione è specificata da cmd ed utilizza una struttura unione
 - su alcune installazioni va dichiarata esplicitamente!

```
union semun {  
    int val; /* valore per SETVAL */  
    struct semid_ds *buf; /* buffer per IPC_STAT,IPC_SET */  
    unsigned short int *array; /* array per GETALL,SETALL */  
    struct seminfo *__buf; /* buffer per IPC_INFO */  
};
```

semctl(): Comandi

```
int semctl(int semid, int semnum, int cmd, union semun arg)
```

Valori permessi per `cmd`:

- `IPC_RMID` rimuove il vettore di semafori
- `GETALL` restituisce il valore dei semafori dentro `arg.array`
- `GETVAL` restituisce il valore del semaforo `semnum`
- `GETZCNT` riporta il numero di processi in attesa del semaforo `semnum`
- `SETALL` setta tutti i semafori del vettore usando `arg.array`
- `SETVAL` setta il valore del semaforo `semnum` a `arg.val`
- `GETNCNT...`
- `GETPID...`

`man 2 semctl`

Allocare e Deallocare Semafori

```
int binary_semaphore_allocation(key_t key,  
                               int sem_flags)  
{  
    return semget(key,1,sem_flags);  
}
```

```
/* restituisce -1 in caso di errore */  
int binary_semaphore_deallocate(int semid)  
{  
    union semun useless;  
    return semctl(semid,1,IPC_RMID,useless);  
}
```

Inizializzare Semafori

```
int binary_semaphore_initialize(int semid)
{
    union semun argument;
    unsigned short values[1];
    values[0] = 1; // Initial Value
    argument.array = values;
    return semctl (semid,0,SETALL,argument);
}
```

Eseguire una P

```
/* Attende, eventualmente con una sospensione del  
processo chiamante in attesa passiva, che il  
semaforo torni positivo. Quindi lo decrementa  
*/
```

```
int binary_semaphore_P(int semid)
{
    struct sembuf operations[1];
    /* Utilizziamo il primo ed unico semaforo */
    operations[0].sem_num = 0;
    //L'op. decrementa il valore del semaforo
    operations[0].sem_op = -1;
    /* UNDO automatico all'uscita */
    operations[0].sem_flg = SEM_UNDO;

    return semop(semid, operations, 1);
}
```

Eseguire una V

/ Incrementa il semaforo, ritorna immediatamente, ma risveglia eventuali processi in attesa */*

```
int binary_semaphore_V(int semid)
{
    struct sembuf operations[1];
    /* Utilizziamo il primo ed unico semaforo */
    operations[0].sem_num = 0;
    // L'op. incrementa il valore del semaforo
    operations[0].sem_op = 1;
    /* UNDO automatico all'uscita uscita */
    operations[0].sem_flg = SEM_UNDO;

    return semop(semid,operations,1);
}
```

Problema

Produttore / Consumatore

- Un processo P (produttore) deve continuamente inviare messaggi ad un altro processo C (consumatore) che li elabora nello stesso ordine in cui li ha ricevuti
- Viene utilizzato un buffer di scambio
 - P scrive i messaggi nel buffer
 - C legge i messaggi dal buffer



Produttore / Consumatore: Sincronizzazioni Necessarie

- I due processi devono essere opportunamente sincronizzati contro queste eventualità:
 - C legge un messaggio senza che P ne abbia depositato alcuno
 - P sovrascrive un messaggio senza che C sia riuscito a leggerlo
 - C legge lo stesso messaggio più di una volta
- Essenzialmente bisogna sincronizzarsi su due eventi a cui associamo due diversi semafori binari
 - DEPOSITATO:
 - ad 1 se e solo se un messaggio è stato depositato ed è prelevabile
 - PRELEVATO:
 - ad 1 se e solo se il buffer è vuoto e pronto ad accogliere un nuovo messaggio

Un Produttore / Un Consumatore

```
concurrent program COOPERAZIONE;  
type   messaggio=...;  
var    M: messaggio;  
        DEPOSITATO, PRENOTATO: semaforo_binario;
```

```
concurrent procedure PROD  
loop begin  
    <produci un messaggio in M>  
    P(PRELEVATO);  
    BUFFER ← M;  
    V(DEPOSITATO);  
end
```

```
concurrent procedure CONS  
loop begin  
    P(DEPOSITATO);  
    M ← BUFFER;  
    V(PRELEVATO);  
    <consumo il messaggio in M>  
end
```

```
begin  
    INIZ_SEM(PRELEVATO,1); INIZ_SEM(DEPOSITATO,0);  
    cobegin PROD || CONS coend  
end
```

1producer1consumer1buffer.c (1)

```
...include omessi...
#define FILENAME "1producer1consumer1buffer.c"
#define RANGE    16
#define TIME     30
#define DTIME    3

#define PRELEVATO    0
#define DEPOSITATO  1

void releaseAll(int,int);
int main(int argc, char **argv) {
    int *buffer;
    int M;
    int bufferid, semid;
    int delay, ptime=TIME;
    int p=0;

    pid_t pid;
    pid_t cons_pid;
```

1producer1consumer1buffer.c (2)

```
...
struct sembuf sb;
union semun {
    int val; /* value for SETVAL */
    // buffer for IPC_STAT, IPC_SET
    struct semid_ds *buf;
    // array for GETALL, SETALL
    unsigned short int *array;
    // buffer for IPC_INFO
    struct seminfo *__buf;
} su;
sb.sem_flg=0;
```

```
...
```

1producer1consumer1buffer.c (3)

```
.../* allocate shared memory segments */
if ((bufferid=shmget(ftok(FILENAME, 'B'),1,IPC_CREAT|0666))== -1){
    perror("shmget() for buffer");
    releaseAll(bufferid,semid); exit(-1);
}

/* allocate semaphores */
if ((semid=semget(ftok(FILENAME, 'S'),2,IPC_CREAT|0666))== -1){
    perror("semget()");
    releaseAll(bufferid,semid); exit(-4);
}

/* initialize semaphores and shared segments */
su.val=0;
if (semctl(semid,DEPOSITATO,SETVAL,su)==-1) {
    perror("semctl() to initialize DEPOSITATO"); exit(-22);
}
su.val=1;
if (semctl(semid,PRELEVATO,SETVAL,su)==-1) {
    perror("semctl() to initialize PRELEVATO"); exit(-23);
}...
```

1producer1consumer1buffer.c (4)

```
/* fork producer */
pid = fork();

switch(pid) {
case -1: //fork fallita
    exit(-5);
    break;
case 0: /* PRODUCER */ ...codice producer a seguire
    return 0;
}

/* fork consumer */
pid = cons_pid = fork();

switch(pid) {
case -1: //fork fallita
    exit(-5);
    break;
case 0: /* CONSUMER */ ...codice consumer a seguire
    return 0;
}
```

1producer1consumer1buffer.c (5)

```
... // transitorio finale
wait(NULL); // wait producer ...
// wait that consumer finishes ...
sb.sem_num=PRELEVATO; sb.sem_op=-1;
if (semop(semid, &sb,1)==-1) { // P(PRELEVATO)
    perror("semop() waiting for producers");
    exit(-19);
}

kill(cons_pid,SIGKILL); // ... and Kill consumer
wait(NULL);

/* dealloca risorse */
releaseAll(bufferid,semid);
return 0;
}
```

1producer1consumer1buffer.c (6)

```
case 0: /* PRODUCER */
    if ((int)(buffer=shmat(bufferid,NULL,0)) == -1) {
        perror("producer: shmat() for buffer"); exit(-7);    }
    /* PRODUCING */
    srand(time(NULL));
    // produci un messaggio in M
    while (ptime>0) {
        sb.sem_num=PRELEVATO; sb.sem_op=-1;
        if (semop(semid, &sb,1)==-1) { /* P(PRELEVATO) */
            perror("semop() producer P(PRELEVATO)"); exit(-9); }
        M = (int)(random() % RANGE);

        buffer[0] = M;                /* PRODUCI */

        printf("Producer produces: %d\n",M);

        sb.sem_num=DEPOSITATO; sb.sem_op= 1;
        if (semop(semid, &sb,1)==-1) { /* V(DEPOSITATO) */
            perror("semop() producer V(DEPOSITATO)"); exit(-12); }
        delay = (int)(random() % DTIME) / 2 + 1;
        sleep(delay);
        ptime -=delay;
    }
    printf("Producer exits\n");
    shmdt(buffer);
    return 0;
```

1producer1consumer1buffer.c (7)

```
case 0: /* CONSUMER */
    if ((int)(buffer=shmat(bufferid,NULL,0)) == -1) {
        perror("consumer: shmat() fo buffer"); exit(-7); }

    /* CONSUMING */
    srand(time(NULL));
    // consuma un messaggio in M
    while (1) {
        sb.sem_num=DEPOSITATO; sb.sem_op=-1;
        if (semop(semid, &sb,1)==-1) { /* P(DEPOSITATO) */
            perror("semop() consumer P(DEPOSITATO)"); exit(-9); }

        M = buffer[0]; /* CONSUMA */

        printf("Consumer consumes: %d\n",M);

        sb.sem_num=PRELEVATO; sb.sem_op= 1;
        if (semop(semid, &sb,1)==-1) { /* V(PRELEVATO) */
            perror("semop() consumer V(PRELEVATO)"); exit(-12); }
        delay = (int)(random() % DTIME) / 2 + 2;
        sleep(delay);
    }
    printf("Consumer exits\n");
    shmdt(buffer);
    return 0;
```

Esempio di Esecuzione

```
$ ./1producer1consumer1buffer
```

```
Producer produces: 1
```

```
Consumer consumes: 1
```

```
Producer produces: 15
```

```
Consumer consumes: 15
```

```
Producer produces: 13
```

```
Consumer consumes: 13
```

```
Producer produces: 14
```

```
Consumer consumes: 14
```

```
Producer produces: 6
```

```
...
```

```
Consumer consumes: 13
```

```
Producer produces: 7
```

```
Consumer consumes: 7
```

```
Producer produces: 4
```

```
Producer exits
```

```
Consumer consumes: 4
```

```
$
```

Esercizi

Esercizio: Realizzare un programma che risolva il problema di cooperazione con molti produttori e molti consumatori ed un buffer capace di contenere un solo messaggio.

Esercizio: Con riferimento all'esercizio precedente verificare che se un processo viene ucciso durante la sua sezione critica si verifica uno stallo. Risolvere il problema utilizzando SEM_UNDO con la chiamata `semop()`. Ripetere l'esperimento di prima e verificare che la nuova versione "resiste" alla terminazione anomala di alcuni processi produttori o consumatori.

Esercizio: Eseguire e stampare il prodotto di due matrici in parallelo: ciascun elemento della matrice risultante è calcolato da un processo dedicato.