

---

# Corso di Programmazione Concorrente

## Algoritmi Non-Blocking

---

Valter Crescenzi

*<http://crescenzi.inf.uniroma3.it>*

# Sommario

- Attese Attive vs Attese Passive
  - Costo della Sincronizzazione
  - Attese ibride
- Algoritmi *non-blocking*
  - `java.util.concurrent.atomic`
  - Strutture dati aggiornabili atomicamente
    - Contatore
    - Stack
  - Strutture dati con stato composito
    - Algoritmo di *Michael-Scott* su code
    - Il *Problema ABA*

# Sincronizzazione ed Attese Attive

- Per f.d.e. sequenziali debolmente connessi (a “grana grossa”)
  - risultano convenienti le attese passive e lo *spinning* viene generalmente evitato
- Tuttavia meglio non perdere di vista che la primitiva *TestAndSet* fornisce un valido strumento di sincronizzazione che in altri contesti può risultare addirittura conveniente

# Sincronizzazione *Non-Blocking*

- Un nuovo schema di implementazione delle due primitive basato direttamente sugli spin-lock
- Implementazione di un semaforo binario *non-bloccante*
  - ✓ P(S) con LOCK(SX)
  - ✓ V(S) con UNLOCK(SX)

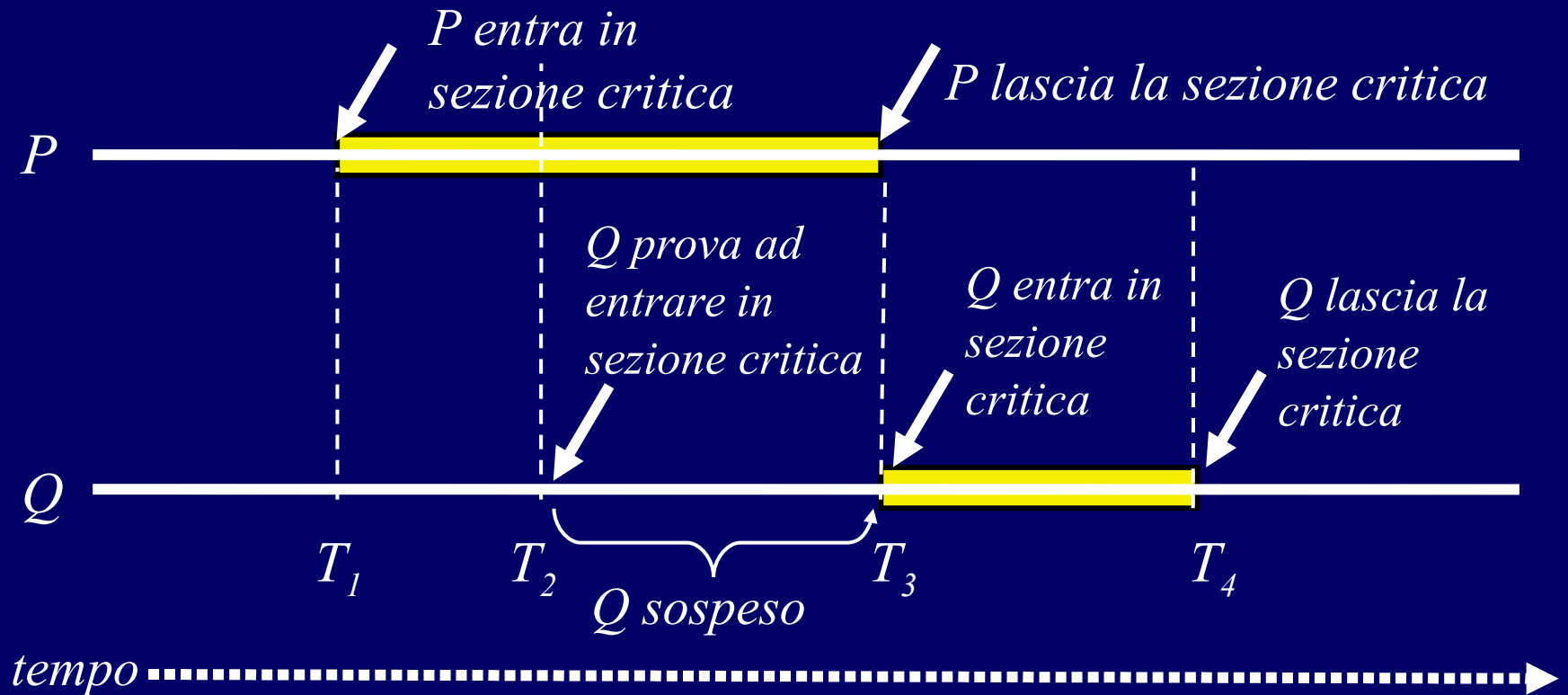
può comportare una attesa attiva per tutta la durata della sezione critica di qualche altro f.d.e. ma risparmia il costo del context-switching

- Ha senso solo per i multi-processor
- E la *fairness!*?

# Costo della Sincronizzazione (1)

- *Overhead per singola esecuzione* di una sezione critica realizzata tramite primitive **P** e **V**
- Confrontiamo le due alternative
  - *Blocking*: attesa passiva e context-switch
  - *Non-blocking*: attesa attiva  
(nessun context-switch viene forzato)
- I costi più rilevanti risultano essere:
  - *Blocking*:
    - costo del context-switching
    - costi delle attese attive sullo spin-lock di basso livello trascurabili
  - *Non-blocking*:
    - costo delle attese attive (sullo spin-lock di alto livello)

# Costo della Sincronizzazione (2)



- **Non-Blocking:** spinning per un int. di tempo  $T_3 - T_2$
- **Blocking:** 2 context switch  
(+spinning sul lock di basso livello trascurabile)

# Costo della Sincronizzazione (3)

Il costo della sincronizzazione dipende da:

- livello di competizione
- durata delle sezioni critiche
- implementazione adottata (context-switch vs spinning)

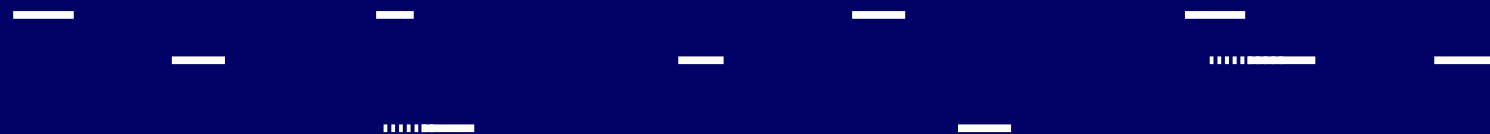
➤ Livello di competizione elevato: sezioni critiche lunghe e frequenti

- aumenta il costo delle attese attive
- stabile il costo del context-switching



➤ Livello di competizione basso: sezioni critiche brevi ed infrequenti

- diminuisce il costo delle attese attive
- stabile il costo del context-switching



# Costo della Sincronizzazione (4)

- Consideriamo l'andamento dei costi di sincronizzazione all'aumentare del livello di competizione e della durata delle sezioni critiche
  - *aumenta* per la sincronizzazione *non-blocking*
  - si può ipotizzare *costante* per la sincronizzazione *blocking*
- Per sole macchine multi-processor
  - ✓ *deve* esistere un certo “*livello di competizione*” in corrispondenza del quale l'overhead delle due tipologie di protocolli di sincronizzazione si equivalgono. Sotto questo livello
    - ✓ *risulta più efficiente una breve attesa attiva che due context-switch*



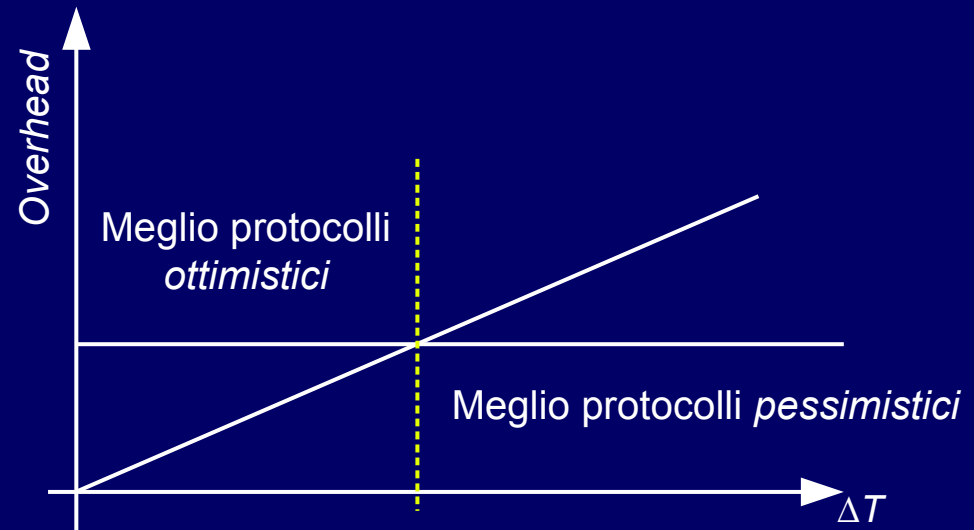
# Attese Attive vs Attese Passive

- L'implementazione basata su attese passive può inquadrarsi come una gestione pessimistica della sincronizzazione

- ✓ Più efficiente in presenza di forte competizione

- L'implementazione basata su attese attive può inquadrarsi come una gestione ottimistica della interferenza

- ✓ Più efficiente in presenza di scarsa competizione



# Approccio Ibrido

- Alcune piattaforme multi-processor possono decidere la migliore realizzazione della semantica di un semaforo sulla base di una analisi statistica della frequenza e della durata delle sezioni critiche a tempo di esecuzione
- Spesso, più semplicemente:
  - prima, spinning di breve durata
  - quindi, context-switch ed attesa passiva
- Altre possibilità:
  - ✓ *backoff* prima di ritentare lo spinning

*Fine-grained adaptive biased locking*

<http://dl.acm.org/citation.cfm?id=2093157.2093184>

# Non-Blocking Synchronization e Algoritmi *Non-Blocking*

- Queste stesse osservazioni hanno stimolato lo studio di una nuova generazione di algoritmi concorrenti
  - Consentono di raggiungere prestazioni altrimenti impensabili

## Algoritmi *non-blocking*:

- rinunciano all'uso di strumenti (come i semafori) che possano introdurre attese (passive)
- sincronizzazione solo tramite attese attive
- ammettono l'esistenza di stati *inconsistenti/transienti* (ovvero solo “parzialmente” costruiti)
- utilizzano istruzioni atomiche elementari (tipo *TestAndSet*) per tutti gli aggiornamenti di singole “componenti” dello stato
- ciascun f.d.e. *deve* saper lavorare in presenza di interferenza!

# Algoritmi *Non-Blocking*: Vantaggi & Svantaggi

- Principali vantaggi:
  - efficienza e scalabilità
  - soffrono più difficilmente di stallo e starvation
- Principali svantaggi:
  - molto! difficili da progettare e testare
  - *starvation* (in senso stretto) comunque possibile
- In effetti il loro utilizzo è sufficientemente motivato in contesti piuttosto specifici:
  - porzioni del nucleo di un sistema operativo
  - librerie ad alte prestazioni (scalabili) di strutture dati thread-safe oggetto di numerosi accessi concorrenti

# Java 5+: Supporto agli Algoritmi *Non-Blocking*

## ■ `java.util.concurrent.atomic`

- classi *wrapper* che offrono operazioni atomiche del tipo *TestAndSet* – qui *CompareAndSet* (CAS) –
- ✓ realizzate grazie ad uno specifico supporto della *JVM*

## ■ `java.util.concurrent.atomic.Atomic_____`

- `Boolean`
- `Integer`
- `Long`
- `Reference`
- `IntegerArray`
- `LongArray`
- `ReferenceArray`
- ...

# java.util.concurrent.atomic.AtomicInteger

- Un esempio per tutte le classi Atomic\_\_

## Constructor Summary

### Constructors

#### Constructor and Description

##### `AtomicInteger()`

Creates a new `AtomicInteger` with initial value 0.

##### `AtomicInteger(int initialValue)`

Creates a new `AtomicInteger` with the given initial value.

## Method Summary

### All Methods

### Instance Methods

### Concrete Methods

#### Modifier and Type

#### Method and Description

int

`accumulateAndGet(int x, IntBinaryOperator accumulatorFunction)`

Atomically updates the current value with the results of applying the given function to the current and given values, returning the updated value.

int

`addAndGet(int delta)`

Atomically adds the given value to the current value.

boolean

`compareAndSet(int expect, int update)`

Atomically sets the value to the given updated value if the current value == the expected value.

# Semantica Istruzioni CAS

- La semantica dei metodi di queste classi si può *documentare* con precisione direttamente nello stesso linguaggio java
- I metodi di **SimulatedCAS>>**
  - offrono la stessa semantica degli omonimi metodi nella classe **AtomicInteger**
  - l'implementazione e le prestazioni sono chiaramente molto diverse nei due casi

# *CompareAndSwap & CompareAndSet*

```
public class SimulatedCAS {
    private int value;

    public synchronized int get() { return value; }

    public synchronized int compareAndSwap(int expectedValue,
                                           int newValue) {
        int oldValue = value;
        if (oldValue == expectedValue)
            value = newValue;
        return oldValue;
    }

    public synchronized boolean compareAndSet(int expectedValue,
                                              int newValue) {
        return (expectedValue
                == compareAndSwap(expectedValue, newValue));
    }
}
```



# Proprietà degli Algoritmi Non-Blocking

- Con riferimento ad un sistema di f.d.e. che eseguono un algoritmo non-blocking:
  - *wait-free*: tutti i f.d.e. del sistema fanno progressi anche in presenza di competizione
  - *lock-free*: almeno un f.d.e. del sistema fa progressi anche in presenza di competizione
  - *obstruction-free*: almeno un f.d.e. del sistema fa progressi in *assenza* di competizione
- ✓ Proprietà via via più ambite e difficili da realizzare

# Un Semplice Algoritmo *Lock-Free*

- Lo stato degli oggetti da aggiornare è formato da un unico campo da aggiornare atomicamente

```
public class CasCounter {
    private SimulatedCAS value;

    public int getValue() {
        return value.get();
    }

    public int increment() {
        int v;
        do {
            v = value.get();
        }
        while (v != value.compareAndSwap(v, v + 1));
        return v + 1;
    }
}
```

# Stato Aggiornabile Atomicamente

- Gli algoritmi non-bloccanti sono semplici da progettare ogni qualvolta lo stato dei oggetti è aggiornabile mediante una singola istruzione atomica
  - ✓ stato formato da un solo campo
- Esempio: **ConcurrentStack**
  - ✓ stato dello stack = riferimento alla cima dello stack
- Lo stato di uno stack può essere rappresentato ed aggiornato atomicamente con le classi del package `java.util.concurrent.atomic`

# Uno Stack *Lock-Free* (1)

```
public class ConcurrentStack <E> {  
    AtomicReference<Node<E>> top =  
        new AtomicReference<Node<E>> ();  
  
    public E pop() { ... }  
    public void push(E item) { ... }  
    private static class Node <E> {  
        public final E item;  
        public Node<E> next;  
        public Node(E item) {  
            this.item = item;  
        }  
    }  
}
```

# Uno Stack *Lock-Free* (2)

```
public E pop() {
    Node<E> oldHead, newHead;
    do {
        oldHead = top.get();
        if (oldHead == null)
            return null;
        newHead = oldHead.next;
    } while (!top.compareAndSet(oldHead, newHead));
    return oldHead.item;
}
```

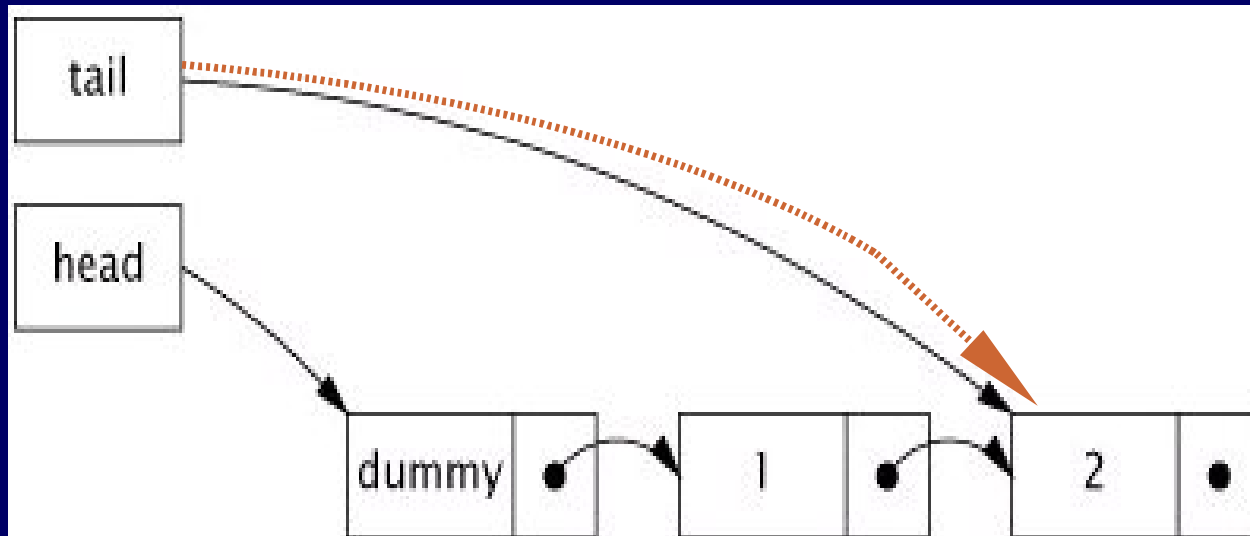
```
public void push(E item) {
    Node<E> newHead = new Node<E>(item);
    Node<E> oldHead;
    do {
        oldHead = top.get();
        newHead.next = oldHead;
    } while (!top.compareAndSet(oldHead, newHead));
}
```

# Stato Composito

- Le vere difficoltà nascono quando lo stato degli oggetti è composito
  - la singola componente dello stato (singolo campo) è aggiornabile atomicamente...
  - ...ma lo stato composito *NON* è aggiornabile atomicamente, nella sua interezza: servono diverse operazioni
- Es.: coda semplicemente collegata: **LinkedList**
- Lo stato è formato da due campi:
  - riferimento di testa
  - riferimento di coda
- Non è disponibile una singola istruzione che consenta di aggiornarli *atomicamente* entrambi

# Linked Queue (1)

- Implementazione *wait-free*
  - a lista semplicemente collegata
  - con nodo *sentinella* di testa
- Esempio di stato *consistente*



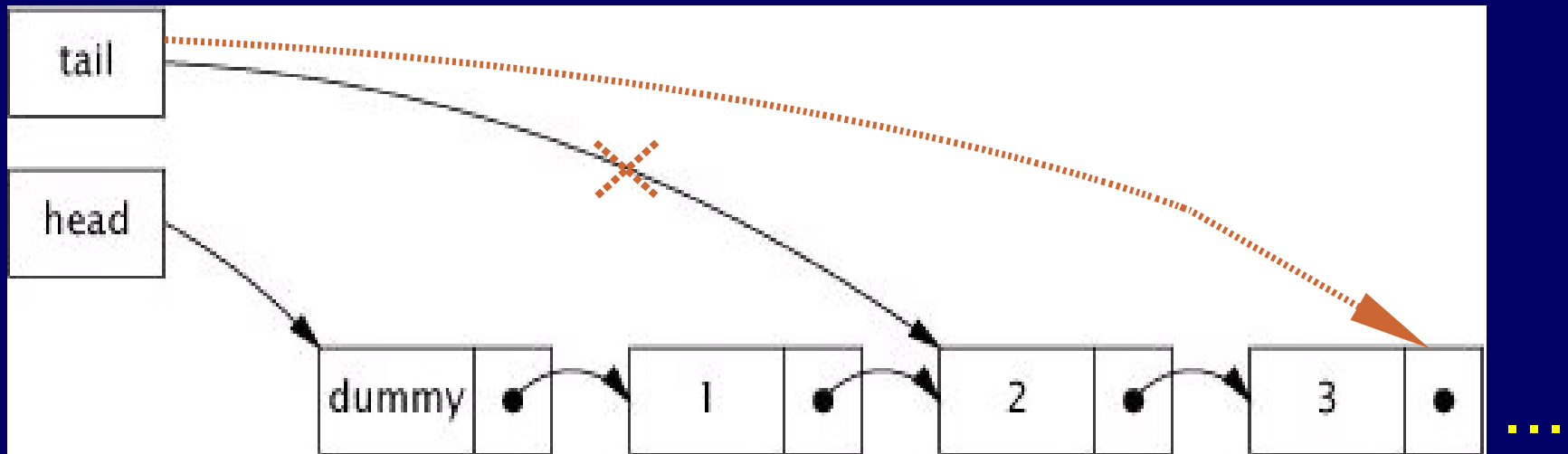
# Linked Queue (2)

```
public class LinkedQueue <E> {  
  
    private static class Node <E> {  
        final E item;  
        final AtomicReference<Node<E>> next;  
  
        public Node(E item, Node<E> next) {  
            this.item = item;  
            this.next = new AtomicReference<Node<E>>(next);  
        }  
    }  
  
    private final Node<E> dummy = new Node<E>(null, null);  
    private final AtomicReference<Node<E>> head  
        = new AtomicReference<Node<E>>(dummy);  
    private final AtomicReference<Node<E>> tail  
        = new AtomicReference<Node<E>>(dummy);  
  
    public boolean put(E item) {  
        ...  
    }  
}
```



# Linked Queue (3)

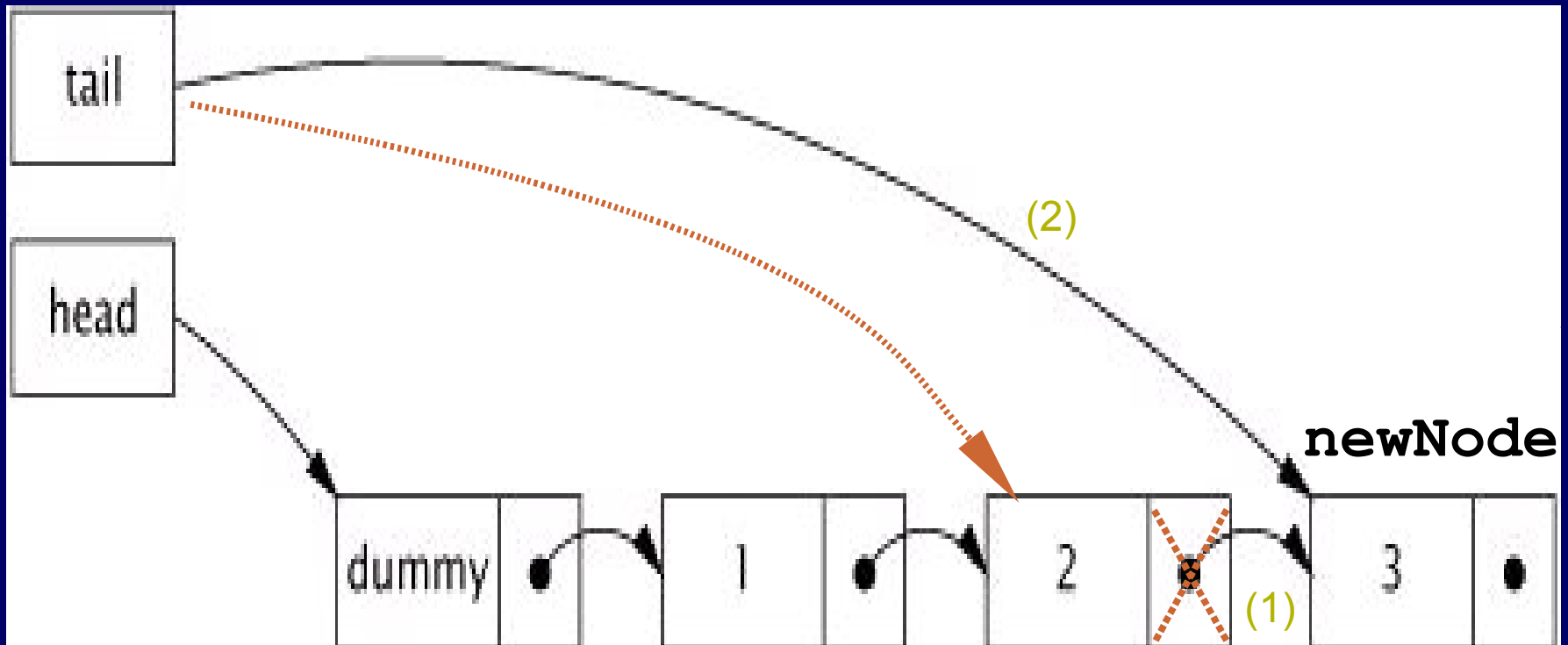
- Esempio di stato *inconsistente* (non *quiescente*):



- Come riconoscerlo?
  - Lo stato è consistente se e solo se `tail.next==null`
  - ✓ n.b. predicato valutabile *atomicamente*
- Come “ripararlo”?
  - `tail=tail.next` (ripetuto più volte se necessario)

# Linked Queue (4)

- Modifiche necessarie per un inserimento
  - (1) `tail.next = newNode`
  - (2) `tail = newNode`



# Linked Queue: Algoritmo *Michael-Scott*

```
public class LinkedQueue <E> {
    ...
    public boolean put(E item) {
        Node<E> newNode = new Node<E>(item, null);
        while (true) {
            Node<E> curTail = tail.get();
            Node<E> tailNext = curTail.next.get();
            if (curTail == tail.get()) {
                if (tailNext != null) { (A)
                    // Queue in intermediate state, advance tail
                    tail.compareAndSet(curTail, tailNext); (B)
                } else {
                    // In quiescent state, try inserting new node
                    (1) if (curTail.next.compareAndSet(null, newNode)) { (C)
                        // Insertion succeeded, try advancing tail
                        (2) tail.compareAndSet(curTail, newNode); (D)
                        return true;
                    }
                }
            }
        }
    }
}
```

# Osservazioni sull'Algoritmo di *Michael-Scott*

- A) Si verifica se la coda è in uno stato inconsistente; nel caso significa che qualche thread è tra gli step (C) o (D)
- B) Piuttosto che aspettare invano, si preferisce *aiutare* aggiornando `tail`! Il ciclo di inserimento ricomincerà
- C) La coda risulta in uno stato consistente con `tail==null`: si tenta ottimisticamente la prima (1) delle due modifiche necessarie per l'inserimento (l'aggiornamento di `tail.next`); in caso di fallimento (rilevato dalla *CompareAndSet*) il ciclo ricomincia
- D) La prima (1) modifica di `tail.next` è andata a buon fine, si tenta la seconda (2), ovvero lo spostamento di `tail` verso la nuova coda; in caso di fallimento non si ritenta: qualcuno ha già aiutato...

# Il *Problema ABA* (1)

- Gli algoritmi non-blocking basano la propria correttezza sulla disponibilità di operazioni che permettano di rilevare aggiornamenti concomitanti
- Gli aggiornamenti atomici possono esporre il cosiddetto *Problema ABA*
  - situazioni di interferenza non rilevabili mediante una CAS
  - un doppio aggiornamento potrebbe essere erroneamente scambiato per l'assenza di aggiornamento
- Tipica operazione di aggiornamento di una variabile X tramite CAS
  - Lettura:  $S \leftarrow X.GET()$ ; //  $\rightarrow A$ ; sia A il valore letto
  - Quindi:  $X.CAS(S,B)$ ; //  $\rightarrow B$ ; sia B il valore a cui aggiornare X

# Il Problema ABA (2)

Problema ABA:

f.d.e. 1  
↓

- Lettura:  $\rightarrow A$

- Quindi: CAS(A,B)

f.d.e. 2  
↓

- Lettura:  $\rightarrow A$

- Quindi: CAS(A,B)

- CAS(B,A)

- Aggiornamenti tramite istruzioni CAS non adatti se la logica del problema richiede di aggiornare atomicamente lo stato solo quando:
  - si è certi che lo stato che si vuole aggiornare sia uguale a quello atteso, *ed inoltre*:
  - che sia *esattamente* lo stesso e non uno equivalente prodotto da altri f.d.e. tra la prima lettura ed il successivo tentativo di aggiornamento
- Problema ben noto: si solleva durante la gestione di aree di memoria da parte dei garbage collector

# Prevenire Il *Problema ABA*

- `java.util.concurrent.atomic.AtomicStampedReference`
  - consente la creazione di oggetti di stato *timestamped*:
    - Un riferimento a un oggetto
    - Un intero, che in sostanza è un numero di *versione (timestamp)*

## Constructors

### Constructor and Description

`AtomicStampedReference(V initialRef, int initialStamp)`

Creates a new `AtomicStampedReference` with the given initial values.

## Method Summary

### All Methods

### Instance Methods

### Concrete Methods

### Modifier and Type

### Method and Description

boolean

`attemptStamp(V expectedReference, int newStamp)`

Atomically sets the value of the stamp to the given update value if the current reference is == to the expected reference.

boolean

`compareAndSet(V expectedReference, V newReference, int expectedStamp, int newStamp)`

Atomically sets the value of both the reference and stamp to the given update values if the current reference is == to the expected reference and the current stamp is equal to the expected stamp.

# Riferimenti

- *Java Concurrency in Practice*. Brian Goetz. – Addison Wesley. Capitolo 15.
- *The Art of Multiprocessor Programming*. Maurice Herlihy, Nir Shavit. [Capitolo 9.]